

可持久化并查集

n 个集合 m 个操作

操作:

1 a b 合并 a,b 所在集合

2 k 回到第 k 次操作之后的状态(查询算作操作)

3 a b 询问 a,b 是否属于同一集合, 是则输出 1 否则输出 0

输入

```
5 6
1 1 2
3 1 2
2 0
3 1 2
2 1
3 1 2
```

输出

```
1 0 1
```

首先明确一点, 本题考得不是并查集, 而是可持久化 跟并查集没啥关系。

而且在这道题中用**不带路径压缩的并查集** (欢迎推翻这个 flag)

然后我们看到‘历史版本’, 自然而然想到可持久化数据结构--主席树。

那我们用主席树干什么呢?

维护每一个版本中每一个点的**父亲**, 也就是我们熟悉的并查集中的 fa[x]

再然后, 因为我们用**不带路径压缩的并查集**

所以对于每一次合并只会改一个点的父亲

所以一个版本的相对于上一个版本只会改一个点

所以有很多地方可以共用

这也证明了为什么要用可持久化数据结构 (可持久化数据结构就是共用一些点来达到节省空间的效果)

明白了主席树的作用之后, 并查集中 find fa 的思路大体上就出来了:

1. 在主席树上, 查询某一个版本中一个点的父亲

2. 它成为它的父亲

3. 重复步骤 1, 直到找到 root

但是我们发现, 如果并查集退化成一个链, find fa 复杂度会很高 (虽然这题很水, 暴力都可以过去)

又不能路径压缩 (不然就不能一次修改一个点, 就不好搞可持久化了) (欢迎推翻这个 flag)

于是我们可以在 Union 上下一点功夫使得它不会变成一条链

想到合并方法--启发式合并

怎么启发?

把**最大深度小的往最大深度大的上并**

于是**最大深度大的深度不会增加**

而是**最大深度小的增加深度** 这样不久巧妙地保证了深度均衡吗?

好了, 基本上讲完了 实在不懂可以看着代码理解 代码在下面, 有注释

```
#include <algorithm>
#include <iostream>
#include <cstring>
#include <cstdio>
#include <vector>
#include <queue>
#define rg register int
#define ll long long
#define RG register
#define il inline
using namespace std;

il int gi()
{
    rg x=0,o=0;RG char ch=getchar();
    while(ch!='-'&&(ch<'0' || '9'<ch)) ch=getchar();
    if(ch=='-') o=1,ch=getchar();
    while('0'<=ch&&ch<='9') x=(x<<1)+(x<<3)+ch-'0',ch=getchar();
    return o?-x:x;
}

#define SZ 200010
int n,m,fa[SZ*30],deep[SZ*30];
// deep 存最大深度
// fa 存 一个点在某个版本的父亲

struct Tree {
    int l,r;
}tr[SZ*30];
#define lson tr[rt].l
#define rson tr[rt].r
int Ed[SZ],tot;
// Ed 是版本号, tot 是节点总数 (这些就是主席树啦)

void build(int &rt,rg l,rg r)
{
    rt=++tot;
    if(l==r)
    {
        fa[rt]=l; // 初始版本: 父亲是自己
        // 就像并查集初始化每个点的父亲是它自己
        return;
    }
    rg mid=l+r>>1;
    build(lson,l,mid);
    build(rson,mid+1,r);
}

// 主席树维护的是 每一个版本 每一个点的父亲是谁
void update(int &rt,rg last,rg l,rg r,rg pos,rg ff) //把 pos 的父亲改成 ff
```

```

{
    rt=++tot;
    if(l==r)
    {
        fa[rt]=ff;
        deep[rt]=deep[last]; // deep 用于 启发式合并
        return;
    }
    lson=tr[last].l;rson=tr[last].r;
    rg mid=l+r>>1;
    if(pos<=mid) update(lson,tr[last].l,l,mid,pos,ff);
    else update(rson,tr[last].r,mid+1,r,pos,ff);
}

int query(rg rt,rg l,rg r,rg pos) // 询问某一个版本的一个点的父亲
{
    if(l==r) return rt;
    rg mid=l+r>>1;
    if(pos<=mid) return query(lson,l,mid,pos);
    else return query(rson,mid+1,r,pos);
}

void add(rg rt,rg l,rg r,rg pos) // 把某一个并查集联通块中每一个点的深度加一
{
    if(l==r)
    {
        ++deep[rt];
        return;
    }
    rg mid=l+r>>1;
    if(pos<=mid) add(lson,l,mid,pos);
    else add(rson,mid+1,r,pos);
}

int find_fa(rg ed,rg x) // ed 版本编号
{
    rg ff=query(ed,1,n,x); // 查询在这一版本里 一个点的父亲
    if(x==fa[ff]) return ff;
    return find_fa(ed,fa[ff]); // 不带路径压缩的并查集
}

int main()
{
    n=gi(),m=gi();
    build(Ed[0],1,n);
    //init
    for(rg opt,k,a,b,i=1;i<=m;++i)
    {
        opt=gi();
        if(opt==1)
        {
            Ed[i]=Ed[i-1];
            a=gi(),b=gi();
            rg f1=find_fa(Ed[i],a);
            rg f2=find_fa(Ed[i],b);
            if(fa[f1]==fa[f2]) continue;
            if(deep[f1]>deep[f2]) swap(f1,f2);
            // 把大的往小的 并, 保证 f1 儿子节点数一定是小于等于 f2
            update(Ed[i],Ed[i-1],1,n,fa[f1],fa[f2]); // 把 f1
            if(deep[f1]==deep[f2]) add(Ed[i],1,n,fa[f2]);
            // 因为 f2 并到了 f1 所以 f1 的深度要加 1
            //我们用 启发式合并 来保证 病查集合并的复杂度
        }
        if(opt==2)
        {
            k=gi();
            Ed[i]=Ed[k];
        }
        if(opt==3)
        {
            Ed[i]=Ed[i-1];
            a=gi(),b=gi();
            rg f1=find_fa(Ed[i],a);
            rg f2=find_fa(Ed[i],b);
            if(fa[f1]==fa[f2]) puts("1");
            else puts("0");
        }
    }
    return 0;
}

```